

Work in Progress

Interprozesskommunikation in Unix

Ute Bormann, TI2

2023-10-13

Inhalt

1. Exkurs: Software Transactional Memory (STM)
2. Unix-Unterstützung für Nebenläufigkeit
3. Sockets
4. Unix `select()`

Teil 1:

Exkurs: Software Transactional Memory (STM)

Resümee Nebenläufigkeit

- Interprozesskommunikation und Synchronisation durch:
 - **gemeinsame Daten** (Zugriff durch Locks, Semaphore, Monitore... geschützt)
 - **Nachrichtenaustausch**

Resümee Nebenläufigkeit

- Interprozesskommunikation und Synchronisation durch:
 - **gemeinsame Daten** (Zugriff durch Locks, Semaphore, Monitore... geschützt)
 - **Nachrichtenaustausch**
- ➔ ● **STM** (in Zukunft? \Rightarrow Exkurs...)

Exkurs: Software Transactional Memory (STM)

- Bisher: Schutz von kritischen Abschnitten durch Locks, Semaphore,...
- Probleme:
 - a) Richtiges Erkennen der kritischen Abschnitte
 - b) Richtiges Einsetzen von lock()/unlock(), P()/V(),...
 - 1) Vergessen, falsch platzieren...
 - 2) Gefahr von Verklemmungen bei komplexeren Problemen

Exkurs: Software Transactional Memory (STM)

- Bisher: Schutz von kritischen Abschnitten durch Locks, Semaphore,...
- Probleme:
 - a) Richtiges Erkennen der kritischen Abschnitte
 - b) Richtiges Einsetzen von lock()/unlock(), P()/V(),...
 - 1) Vergessen, falsch platzieren...
 - 2) Gefahr von Verklemmungen bei komplexeren Problemen
- a) Unvermeidbar
- b1) Entschärfung durch Verwendung abstrakterer Konzepte:
Monitore, Petri-Netze, Nachrichtenaustausch,...
- b2) Durch klassische Konzepte noch nicht gelöst!

Exkurs: Software Transactional Memory (STM)

- Bisher: Schutz von kritischen Abschnitten durch Locks, Semaphore,...
- Probleme:
 - a) Richtiges Erkennen der kritischen Abschnitte
 - b) Richtiges Einsetzen von lock()/unlock(), P()/V(),...
 - 1) Vergessen, falsch platzieren...
 - 2) Gefahr von Verklemmungen bei komplexeren Problemen
- a) Unvermeidbar
- b1) Entschärfung durch Verwendung abstrakterer Konzepte:
Monitore, Petri-Netze, Nachrichtenaustausch,...
- b2) Durch klassische Konzepte noch nicht gelöst!
- Wdh.: Verklemmungen entstehen durch geschachtelte kritische Abschnitte bei einer Kombination von vier Randbedingungen
⇒ Diverse Ansätze zur Erkennung/Verhinderung...

Wdh.: Verklemmungen (Deadlocks)

- Situation: Zwei (oder mehr) Prozesse warten auf „Betriebsmittel“, die nur der/die andere(n) Wartende(n) freigeben kann/können
- Entsteht unter folgender Kombination von Randbedingungen

➔ 1. Nur bei Betriebsmitteln, die ein Prozess exklusiv für sich belegt hat

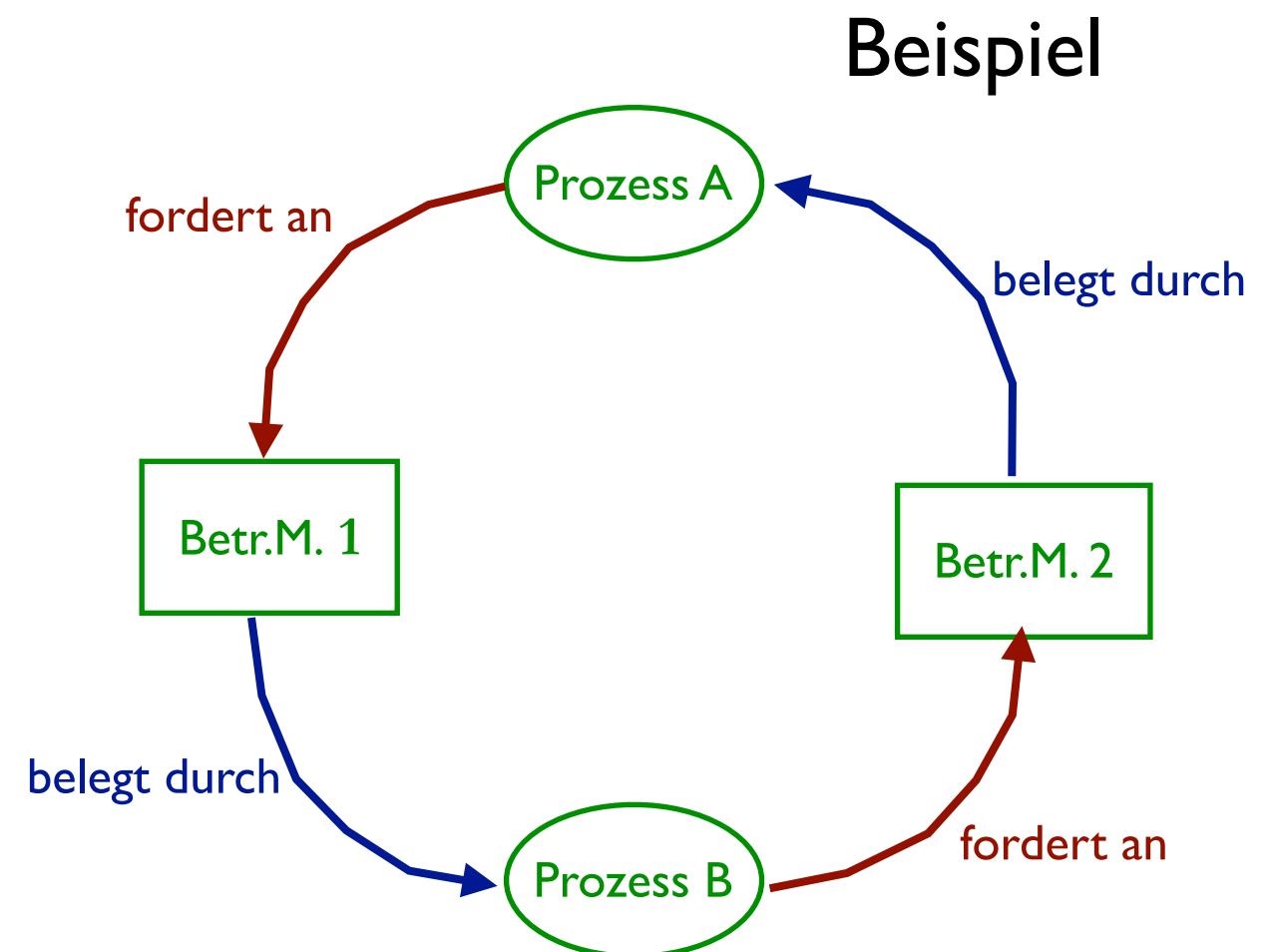
2. Jeder beteiligte Prozess hat bereits solche Belegungen und wartet auf weitere

3. Belegte Betriebsmittel können nicht zwangsentezogen werden

⇒ geschachtelte kritische Abschnitte

4. Es entsteht ein Zyklus von „Fordert-An/Belegt-Durch“-Relationen

⇒ unterschiedliche Schachtelung



Alternative Idee:

- Nebenläufige Ausführung kritischer Abschnitte erstmal zulassen
- Annahme: kommt bei gelegentlichen, kurzen kritischen Abschnitten selten vor.

⇒ Aber natürlich dennoch Inkonsistenzen nicht ausgeschlossen:

- Leser ermittelt u.U. inkonsistente Daten
- Schreiber produzieren u.U. unsinnige Datenbestände

Alternative Idee:

- Nebenläufige Ausführung kritischer Abschnitte erstmal zulassen
- Annahme: kommt bei gelegentlichen, kurzen kritischen Abschnitten selten vor.

⇒ Aber natürlich dennoch Inkonsistenzen nicht ausgeschlossen:

- Leser ermittelt u.U. inkonsistente Daten
 - Schreiber produzieren u.U. unsinnige Datenbestände
-
- Abhilfe:
 - 1) Im Nachhinein Erkennen eines nebenläufigen Schreibvorgangs erforderlich
 - 2) Ausführung muss rückgängig gemacht werden können
- ⇒ Verwendung eines Transaktionskonzepts
(wie in Datenbanken üblich)
- ⇒ STM (Software Transactional Memory)

Grundidee:

- ➔ • Ggf. Verwendung von speziellen Maschineninstruktionen
⇒ Vermerken von nebenläufigen Schreibvorgängen
(ähnlich zu `load_locked()/store_conditional()`)

Wdh.: Load_locked / Store_conditional

- `Test_and_set` ist eigentlich zu mächtig
- „Laden“ und „speichern“ können getrennte Operationen sein, sofern nebenläufiger Zugriff anderer Prozesse bemerkt wird

```
bool key = false;
lock() {
    do {
        k = load_locked(&key);
    } while (k==true || !store_conditional(&key,true));
}

unlock() {
    key = false;
}
```

- `Store_conditional` liefert `false`, wenn anderer Prozess seit `load_locked` auf `key` zugegriffen hat (+ `key` bleibt `false`) \Rightarrow erneut probieren
- Algorithmus hat potentiell „After-you-after-you“-Problem

Grundidee:

- Ggf. Verwendung von speziellen Maschineninstruktionen
⇒ Vermerken von nebenläufigen Schreibvorgängen
(ähnlich zu `load_locked()/store_conditional()`)
- ➔ • Mitführen eines Logs der durchgeführten Änderungen
⇒ Zurückfallen auf alten Zustand möglich (Achtung: Ausnahmen, z.B. im I/O-Bereich)

Grundidee:

- Ggf. Verwendung von speziellen Maschineninstruktionen
⇒ Vermerken von nebenläufigen Schreibvorgängen
(ähnlich zu `load_locked()/store_conditional()`)
- Mitführen eines Logs der durchgeführten Änderungen
⇒ Zurückfallen auf alten Zustand möglich (Achtung: Ausnahmen, z.B. im I/O-Bereich)
- ➔ • Kapselung der relevanten Programmabschnitte (geeignete Syntax dafür erforderlich), z.B.:

```
atomic {  
    p.x = q.x;  
    p.y = q.y;  
}
```

z.B. syntaktisch ähnlich zu Java-Syntax:

```
synchronized (myObj) {  
    ... kritischer Abschnitt ...  
}
```

Grundidee:

- Ggf. Verwendung von speziellen Maschineninstruktionen
⇒ Vermerken von nebenläufigen Schreibvorgängen
(ähnlich zu `load_locked()/store_conditional()`)
- Mitführen eines Logs der durchgeführten Änderungen
⇒ Zurückfallen auf alten Zustand möglich (Achtung: Ausnahmen, z.B. im I/O-Bereich)
- Kapselung der relevanten Programmabschnitte (geeignete Syntax dafür erforderlich), z.B.:

```
atomic {  
    p.x = q.x;  
    p.y = q.y;  
}
```

- ➔ • Außerdem: Einseitige Synchronisation

```
atomic {  
    ...  
    if (queuesize <= 0) atomic_retry();  
    ...  
}
```

⇒ Abbruch der Transaktion und neuer Versuch

Vergleich mit Java:

```
synchronized(myObj) {  
    ...  
    myObj.wait();  
    ...  
}
```


Vorteile von STM:

- Programmierer müssen nur noch atomic-Blöcke kennzeichnen
- Auch Schachtelung von atomic-Blöcken möglich
 - ⇒ keine Gefahr von Verklemmungen, da Rückfall auf alten Zustand, sobald nebenläufiger Schreibvorgang bemerkt wird
 - ⇒ nach Rückfall automatisch erneuten Versuch starten
 - ⇒ allerdings weiterhin potentiell „After-you-after-you“-Problem

Vorteile von STM:

- Programmierer müssen nur noch atomic-Blöcke kennzeichnen
- Auch Schachtelung von atomic-Blöcken möglich
 - ⇒ keine Gefahr von Verklemmungen, da Rückfall auf alten Zustand, sobald nebenläufiger Schreibvorgang bemerkt wird
 - ⇒ nach Rückfall automatisch erneuten Versuch starten
 - ⇒ allerdings weiterhin potentiell „After-you-after-you“-Problem

Jedoch:

- STM setzt Programmiersprachen-/Compiler-Unterstützung voraus
- STM setzt einiges an Plattformunterstützung voraus (geeignete Maschineninstruktionen, Schreiben von Logs)
 - ⇒ recht aufwendige Umsetzung
- Nur sinnvoll einsetzbar bei kritischen Abschnitten geringen Wettbewerbs und sofern Rückfall möglich...

Vorteile von STM:

- Programmierer müssen nur noch atomic-Blöcke kennzeichnen
- Auch Schachtelung von atomic-Blöcken möglich
 - ⇒ keine Gefahr von Verklemmungen, da Rückfall auf alten Zustand, sobald nebenläufiger Schreibvorgang bemerkt wird
 - ⇒ nach Rückfall automatisch erneuten Versuch starten
 - ⇒ allerdings weiterhin potentiell „After-you-after-you“-Problem

Jedoch:

- STM setzt Programmiersprachen-/Compiler-Unterstützung voraus
- STM setzt einiges an Plattformunterstützung voraus (geeignete Maschineninstruktionen, Schreiben von Logs)
 - ⇒ recht aufwendige Umsetzung
- Nur sinnvoll einsetzbar bei kritischen Abschnitten geringen Wettbewerbs und sofern Rückfall möglich...

Bedeutung:

- STM-Konzept seit einigen Jahren in Erprobung (Hardware-Komponenten und diverse Implementierungen verfügbar)
- Aber eher Minderheitenprogramm, da in Mehrprozessorumgebung Kommunikation über Nachrichtenkanäle üblicher...

Fragen – Teil 1

- Was ist *STM* (*Software Transactional Memory*)?

Teil 2:

Unix-Unterstützung für Nebenläufigkeit

Resümee Nebenläufigkeit

- Interprozesskommunikation und Synchronisation durch:
 - **gemeinsame Daten** (Zugriff durch Locks, Semaphore, Monitore... geschützt)
 - **Nachrichtenaustausch**
 - **STM** (in Zukunft? \Rightarrow Exkurs...)
- ➔ ● Bereitstellung von Mechanismen dieser Art über:
 - **Programmiersprachenunterstützung** (z.B. CSP, Java)
 - **Bibliotheksunterstützung** (z.B. Pthreads)
 - **Betriebssystemunterstützung**

Unterstützung der Kommunikation/Synchronisation zwischen Prozessen durch Unix

- Synchronisation im Kern (bei Zugriff auf gemeinsame Betriebsmittel):
 - Nicht-Präemption (Einprozessor-System)
 - ggf. Unterbrechungsausschluss
 - ggf. Spinlocks (Mehrprozessorsystem)

Unterstützung der Kommunikation/Synchronisation zwischen Prozessen durch Unix

- Synchronisation im Kern (bei Zugriff auf gemeinsame Betriebsmittel):
 - Nicht-Präemption (Einprozessor-System)
 - ggf. Unterbrechungsausschluss
 - ggf. Spinlocks (Mehrprozessorsystem)
- Kommunikation zwischen Benutzerprozessen/Threads:
 - gemeinsamer Adressraum (ggf. Shared-Memory)
 - gemeinsame Dateien
 - Nachrichtenkanäle (z.B. Pipes)

⇒ Diverse Synchronisationsmechanismen im Unix-Umfeld

Unterstützung der Kommunikation/Synchronisation zwischen Prozessen durch Unix

- Synchronisation im Kern (bei Zugriff auf gemeinsame Betriebsmittel):
 - Nicht-Präemption (Einprozessor-System)
 - ggf. Unterbrechungsausschluss
 - ggf. Spinlocks (Mehrprozessorsystem)
- Kommunikation zwischen Benutzerprozessen/Threads:
 - gemeinsamer Adressraum (ggf. Shared-Memory)
 - gemeinsame Dateien
 - Nachrichtenkanäle (z.B. Pipes)

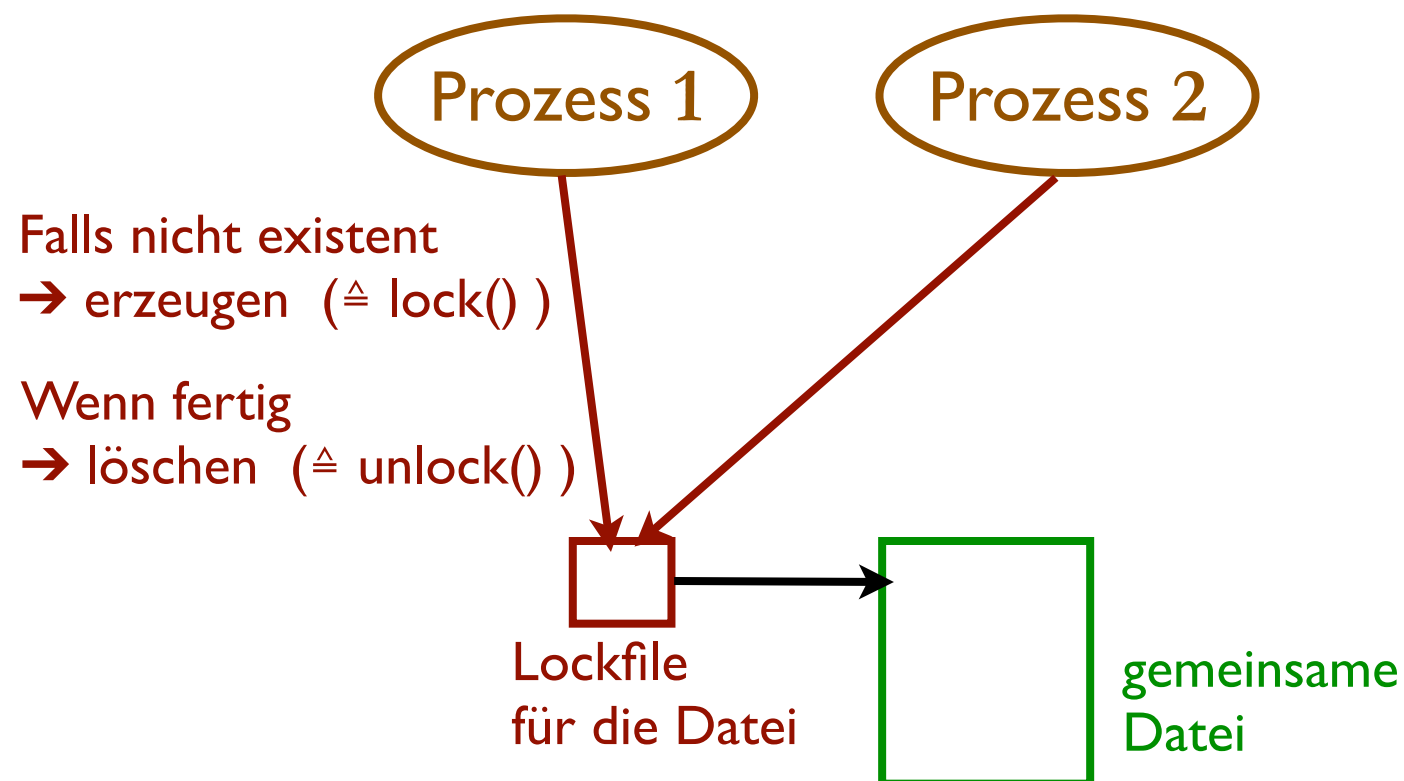
⇒ Diverse Synchronisationsmechanismen im Unix-Umfeld
- Kommunikation über gemeinsamen Adressraum:
 - In Unix klassisch keine Synchronisationshilfsmittel
 - ⇒ verschiedene Erweiterungen, z.B.
 - System V: Semaphore
 - Pthread-Bibliothek (Semaphore, Locks, ...)

• Kommunikation über gemeinsame Dateien:

a) Verwendung von expliziten „Lock-Files“

⇒ Anlegen (= `lock()`) bzw. Löschen (= `unlock()`) durch die Benutzer

- Unteilbares Anlegen/Löschen erforderlich
- Zuordnung zu zu schützender Datei erforderlich (durch die Benutzer)
- Bleibt bei Systemzusammenbrüchen u.U. liegen



b) Systemaufruf `flock()`: (BSD)

⇒ explizites `lock()/unlock()` für angegebene Datei
(falls belegt: blockieren oder Fehlerrückkehr)

- `read()/write()` davon unberührt
- kein automatisches (erzwungenes) Locking

c) Systemaufruf `lockf()`: (SysV)

⇒ über `flock()` hinausgehende Funktionalität:

- auch Teile von Dateien schützbar
- auch erzwungenes Locking realisierbar
⇒ bei `read()/write()`-Aufruf automatisch durchführen

- Kommunikation über Nachrichtenkanäle

⇒ asynchroner Nachrichtenaustausch

- Bisher betrachtet:

- Unix-Signale ⇒ Sonderfall

- Pipes (z.B. `date | lpr`)

- Außerdem:

- Named Pipes (FIFOs)

- Sockets

Pipes

- Sequentieller Bytestrom \Rightarrow „Puffer“ (Kanal)
- Unidirektional
- Zugriff über Dateisystemschnittstelle:

`write()` \triangleq `send()`

`read()` \triangleq `receive()`



Pipes

- Sequentieller Bytestrom \Rightarrow „Puffer“ (Kanal)
- Unidirektional
- Zugriff über Dateischnittstelle:

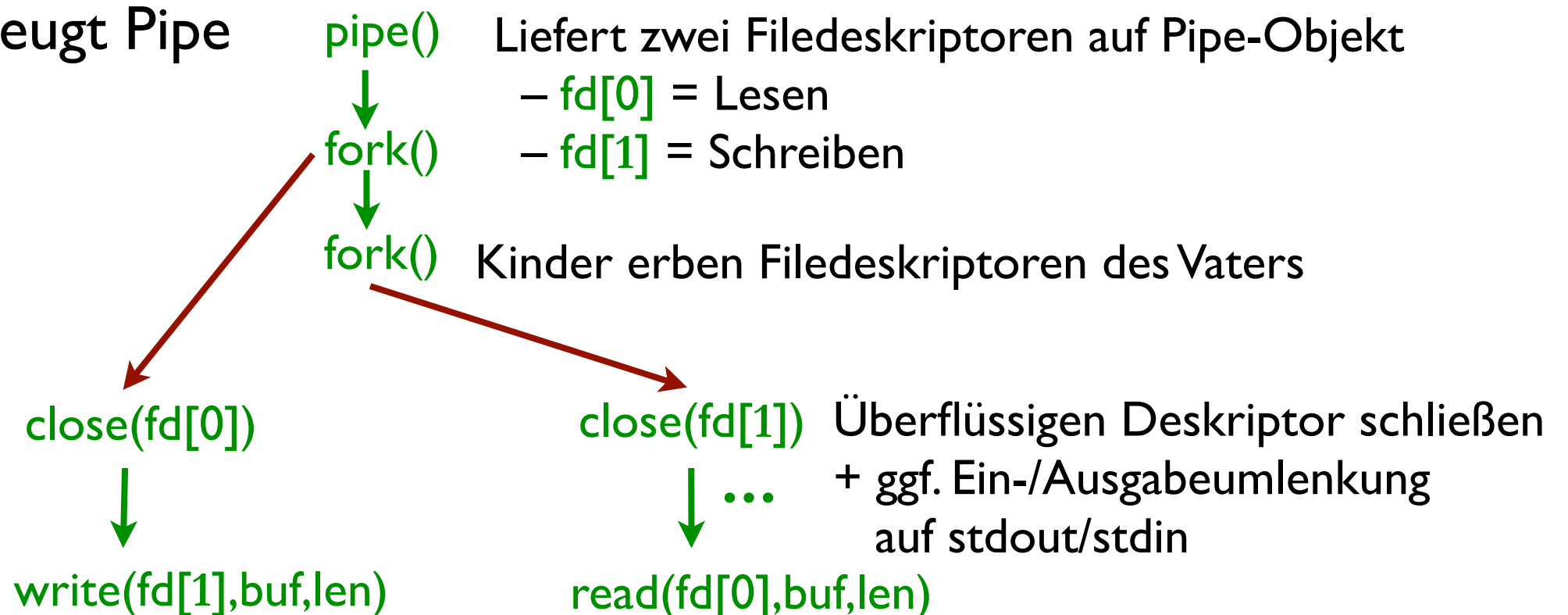
`write()` \triangleq `send()`
`read()` \triangleq `receive()`



- Wie erfahren Prozesse davon?

- Müssen „verwandt“ sein (z.B. Vater/Kind, Geschwister)

- Vater erzeugt Pipe



- Beispiel: `date | lpr` (Beides Kinder von Shell)

Named Pipes (FIFOs)

- Eigenschaften wie Pipes
- Jedoch keine „Verwandtschaft“ erforderlich
 - ⇒ Pipe-Objekt benötigt eindeutigen Namen zur Identifikation („Kanal-Bezeichner“)
 - ⇒ Pfadname im Dateisystem
 - `mkfifo (path,...)` ⇒ Dateityp = FIFO
- Allgemeines Problem: Prozesse müssen Namen kennen

Fragen – Teil 2

- Worin unterscheiden sich die Eigenschaften der folgenden Unix-Mechanismen zur Interprozesskommunikation:
 - a) *Pipes*,
 - b) *Named Pipes*,
 - c) *Sockets?* (s. Teil 3)

Teil 3: Sockets

Sockets

IPC: interprocess
communication

- Pipes nicht für alle IPC-Probleme ausreichend
 - ⇒ **Zusätzliche Anforderungen:**
 - bidirektionale Kommunikation
 - nicht nur sequentielle Byteströme
 - auch über Systemgrenzen hinweg
 - Unterschiedliche Kommunikationsformen unterstützen

Sockets

- Pipes nicht für alle IPC-Probleme ausreichend
⇒ **Zusätzliche Anforderungen:**
 - bidirektionale Kommunikation
 - nicht nur sequentielle Byteströme
 - auch über Systemgrenzen hinweg
 - Unterschiedliche Kommunikationsformen unterstützen
- **Stream-Sockets („Bidirektionale Pipe“) ⇒ TCP**
 - Bytestrom
 - sequentielle Übertragung
 - zuverlässig
 - verbindungsorientiert⇒ **Vergleich: Telefongespräch**

Sockets

- Pipes nicht für alle IPC-Probleme ausreichend
⇒ **Zusätzliche Anforderungen:**
 - bidirektionale Kommunikation
 - nicht nur sequentielle Byteströme
 - auch über Systemgrenzen hinweg
 - Unterschiedliche Kommunikationsformen unterstützen
- **Stream-Sockets („Bidirektionale Pipe“) ⇒ TCP**
 - Bytestrom
 - sequentielle Übertragung
 - zuverlässig
 - verbindungsorientiert
⇒ **Vergleich: Telefongespräch**
- **Datagram-Socket („Paketübergabe“) ⇒ UDP**
 - Nachrichten (Pakete)
 - beliebige Reihenfolge
 - u.U. unzuverlässig (Verluste, Duplikate)
 - verbindungslos
⇒ **Vergleich: Brief-/Paketzustellung**

Sockets

- Pipes nicht für alle IPC-Probleme ausreichend
⇒ **Zusätzliche Anforderungen:**
 - bidirektionale Kommunikation
 - nicht nur sequentielle Byteströme
 - auch über Systemgrenzen hinweg
 - Unterschiedliche Kommunikationsformen unterstützen
- **Stream-Sockets („Bidirektionale Pipe“) ⇒ TCP**
 - Bytestrom
 - sequentielle Übertragung
 - zuverlässig
 - verbindungsorientiert
⇒ **Vergleich: Telefongespräch**
- **Datagram-Socket („Paketübergabe“) ⇒ UDP**
 - Nachrichten (Pakete)
 - beliebige Reihenfolge
 - u.U. unzuverlässig (Verluste, Duplikate)
 - verbindungslos
⇒ **Vergleich: Brief-/Paketzustellung**

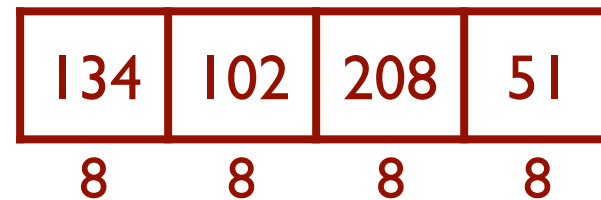
Im folgenden nur
Stream Sockets
näher betrachtet

- Sockets repräsentieren Kommunikationsendpunkte, nicht Kanäle
- Zwei Formen der Adressierung von Kommunikationspartnern:
 - System-intern
 - System-übergreifend
- System-intern (Beispiel: Unix \Rightarrow AF_UNIX)
 - Socket erhalten Dateinamen (s. Named Pipes)
 - z.B. /dev/printer \Rightarrow Socket des Drucker-Spoolers

- System-übergreifend (Beispiel: Internet \Rightarrow AF_INET)
- Zweiteilige Adressen;

a) Adressierung des Systems (klassisch: 32-Bit-Hostadresse)

z.B. 134.102.208.51



\Rightarrow „weltweiter“ Nummernraum

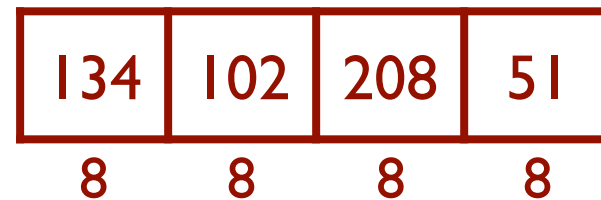
\Rightarrow unterstrukturiert: Netzteil + Rechner/Host-Teil

- Übergang IPv4-Adresse (32 Bit) \Rightarrow IPv6-Adresse (128 Bit)

- System-übergreifend (Beispiel: Internet \Rightarrow AF_INET)
- Zweiteilige Adressen;

a) Adressierung des Systems (klassisch: 32-Bit-Hostadresse)

z.B. 134.102.208.51



\Rightarrow „weltweiter“ Nummernraum

\Rightarrow unterstrukturiert: Netzteil + Rechner/Host-Teil

- Übergang IPv4-Adresse (32 Bit) \Rightarrow IPv6-Adresse (128 Bit)

b) Adressierung des Sockets innerhalb des Systems (16-Bit-Portnummer)

z.B. HTTP 80 / HTTPS 443

SMTP 25

ssh 22

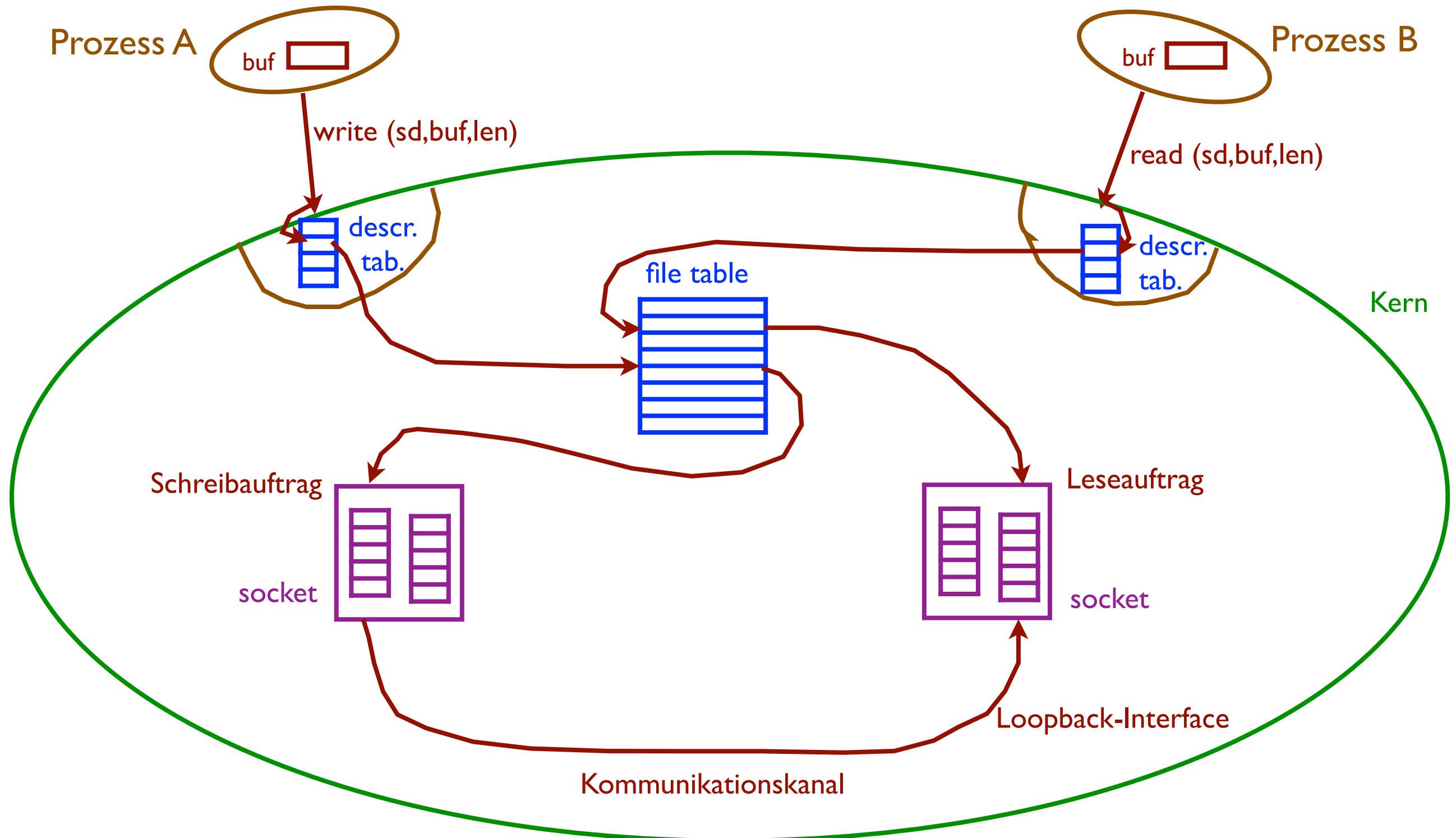
- Hostadresse + Portnummer
 - \Rightarrow bei `bind()` zuweisen
 - \Rightarrow bei `connect()` zur Identifikation des Empfängers angeben

Kleine Aufgabe

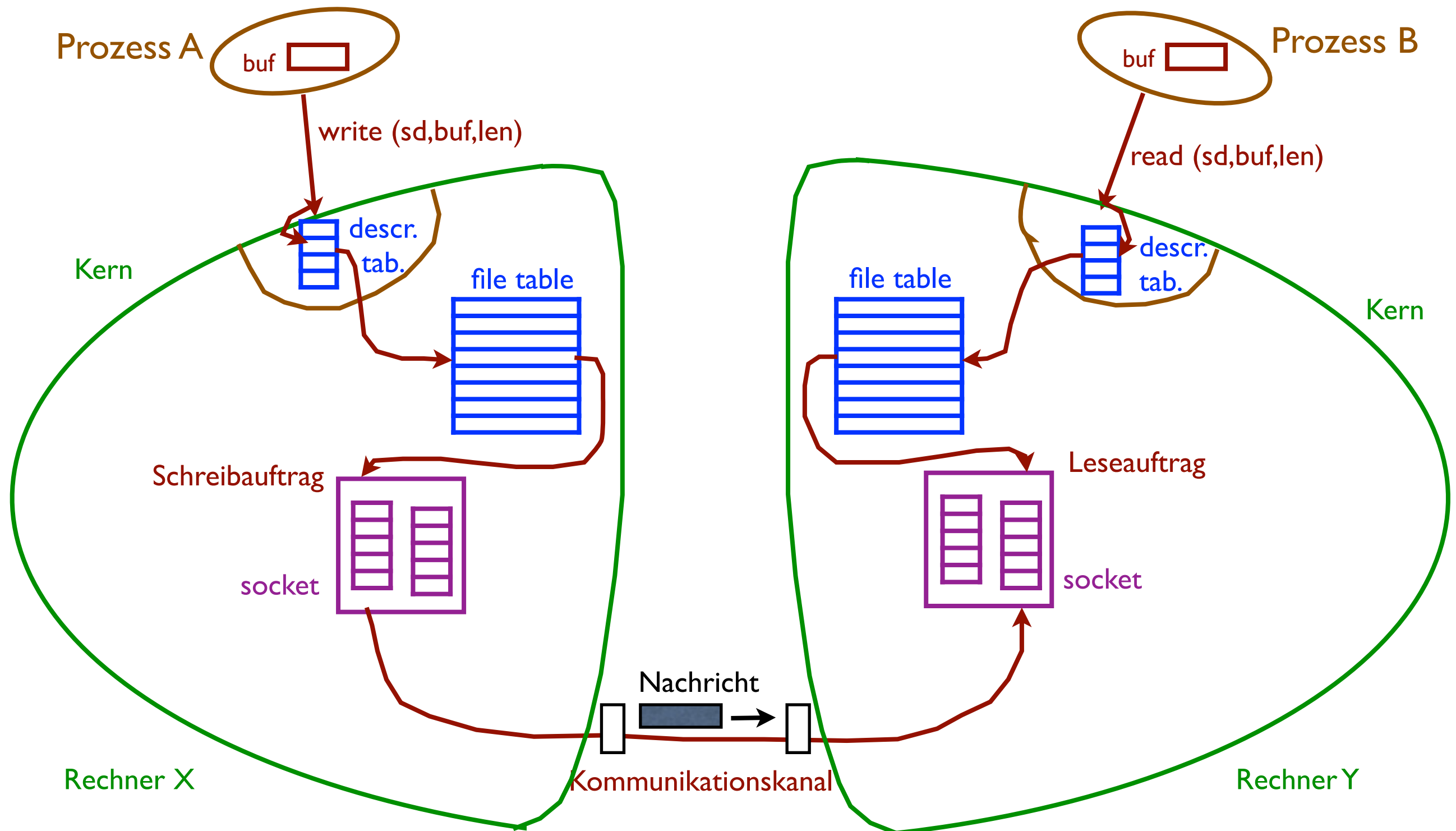
Worin unterscheiden sich *Stream-Sockets* und *Datagram-Sockets* hinsichtlich der Adressierung der Kommunikationspartner?

(Hinweis: vgl. Telefongespräch vs. Paketpost)

Kern-interne Verwaltung von Sockets (vereinfacht)



Kern-interne Verwaltung von Sockets (vereinfacht)



Verwendung von Sockets (Beispiel: Stream-Sockets)

- Erzeugung:

```
sd = socket (domain, type, protocol)
sd = socket (AF_INET, SOCK_STREAM, 0)
```

↑ socket descriptor ↑ IP-Adressen (statt systemintern) ↑ Stream-Socket (statt Datagram-Socket)

- Verbindungsaufbau: (\neq open())

```
connect (sd, addr, addrlen)
```

 ↑ Pointer auf Adressstruktur (Typ: sockaddr) ↑ sizeof(...)

- Daten lesen/schreiben: (fast wie bei Datei)

```
alen = read (sd, buf, len)
alen = write (sd, buf, len)
```

- Verbindung schließen:

```
close (sd)
```

Automatisch bei Programmende

Verwendung von Sockets (Beispiel: Stream-Sockets)



- Erzeugung:

```
sd = socket (domain, type, protocol)
sd = socket (AF_INET, SOCK_STREAM, 0)
```

socket descriptor IP-Adressen (statt systemintern) Stream-Socket (statt Datagram-Socket)

- Verbindungsaufbau: (\neq open())

```
connect (sd,  addr, addrlen)
```


 Pointer auf
Adressstruktur
(Typ: sockaddr)
 
 sizeof(...)

- Daten lesen/schreiben: (fast wie bei Datei)

```
alen = read (sd, buf, len)
alen = write (sd, buf, len)
```

- Verbindung schließen:

```
close (sd)
```

Automatisch bei Programmende

Weitgehend kompatibel mit generischer
Systemaufrufchnittstelle zum
Datei-/Geräte-/Pipezugriff
⇒ Vereinheitlichtes Lesen/Schreiben

Beispiel:

Aktiv (A)

```
      |  
sdA = socket (AF_INET, SOCKSTREAM, 0)  
      |
```

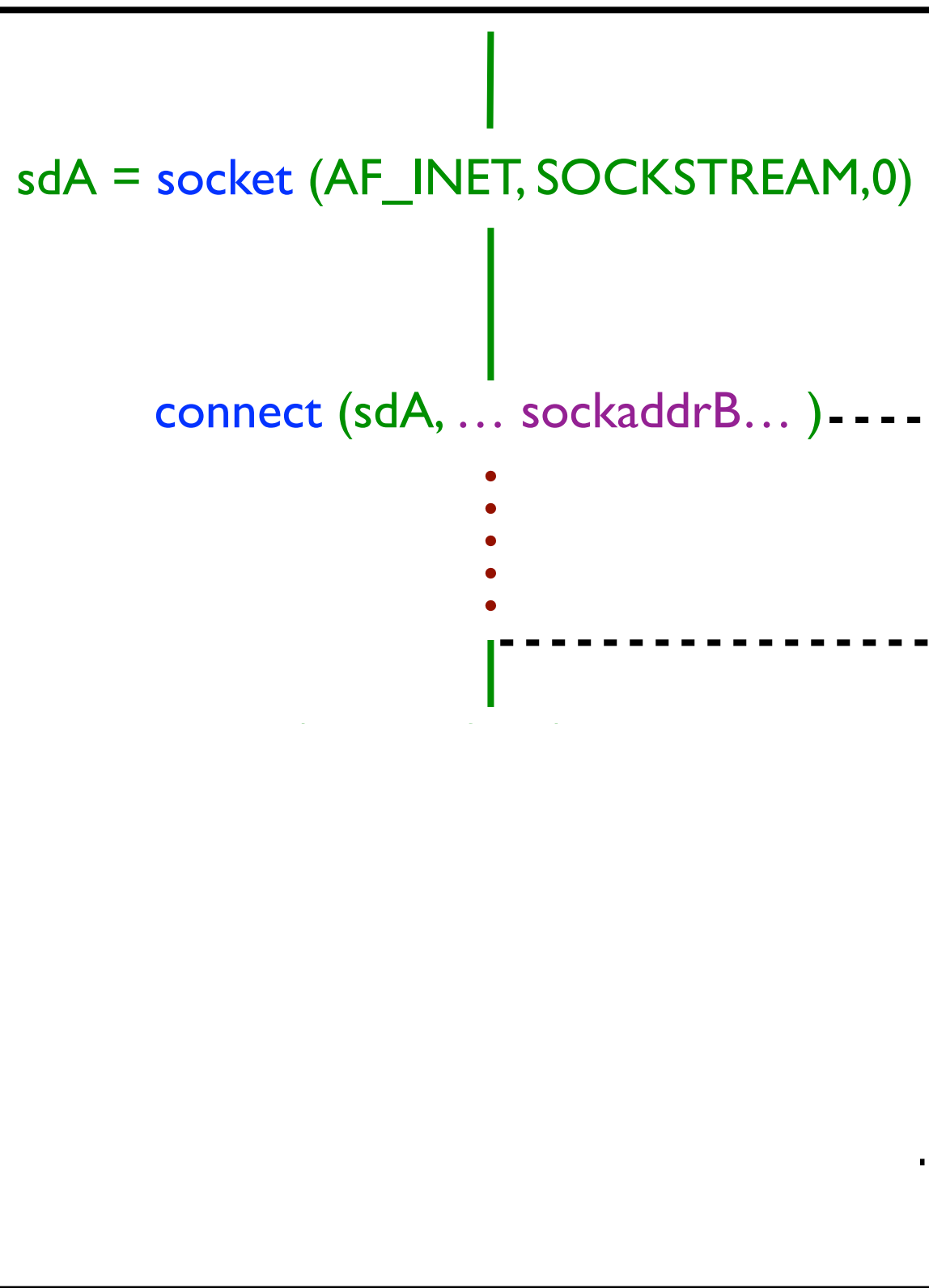
Passiv (B)

```
sdB = socket (AF_INET, SOCKSTREAM, 0)  
      |  
bind (sdB, ... sockaddrB...)  
      |  
listen (sdB, ... Anzahl Verbind....)  
      |  
sdnewB = accept (sdB, ... sockaddr...)  
      |  
      :
```

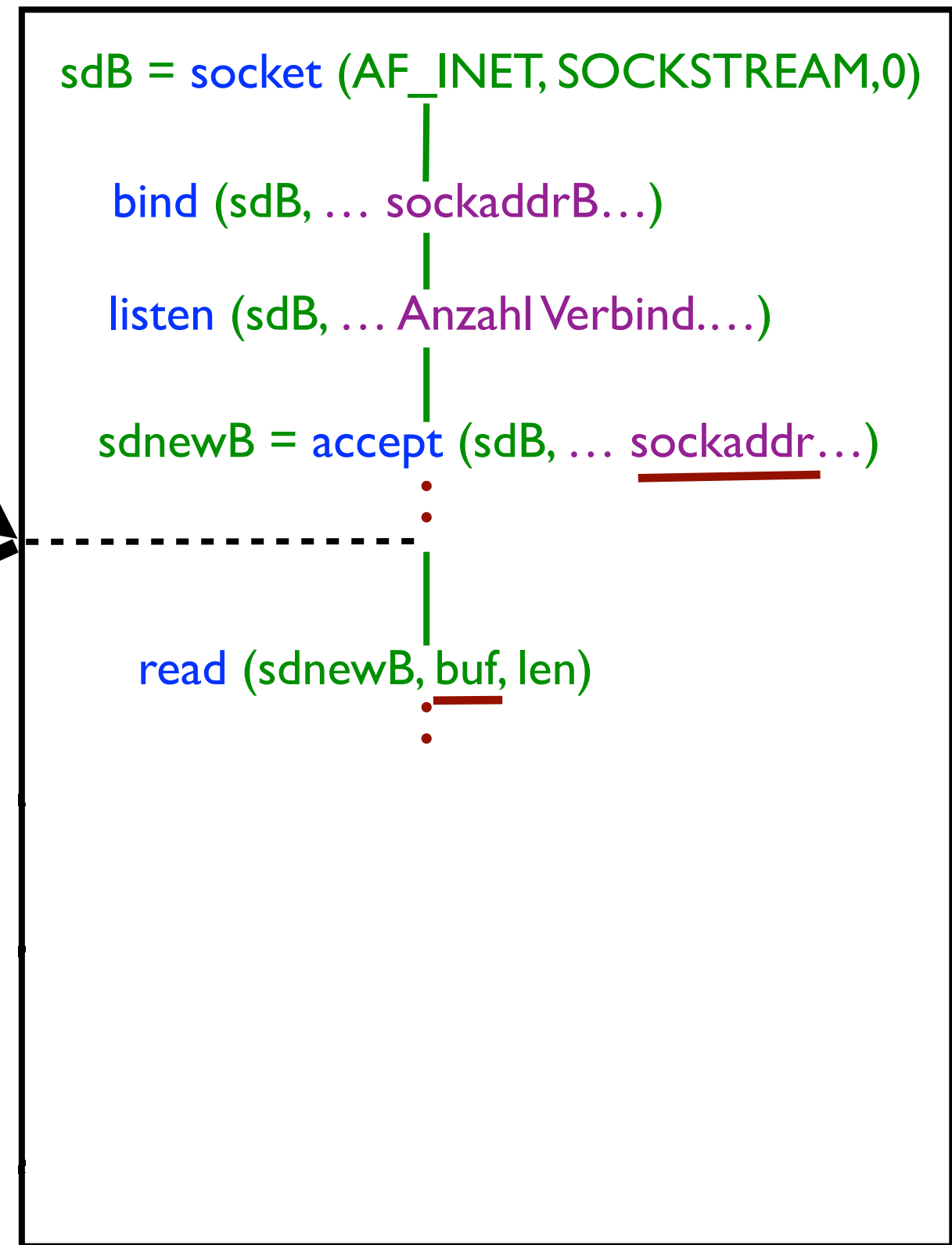
- (Unterstrichene Parameter: Werte werden bei der Ausführung erst ermittelt)

Beispiel:

Aktiv (A)



Passiv (B)

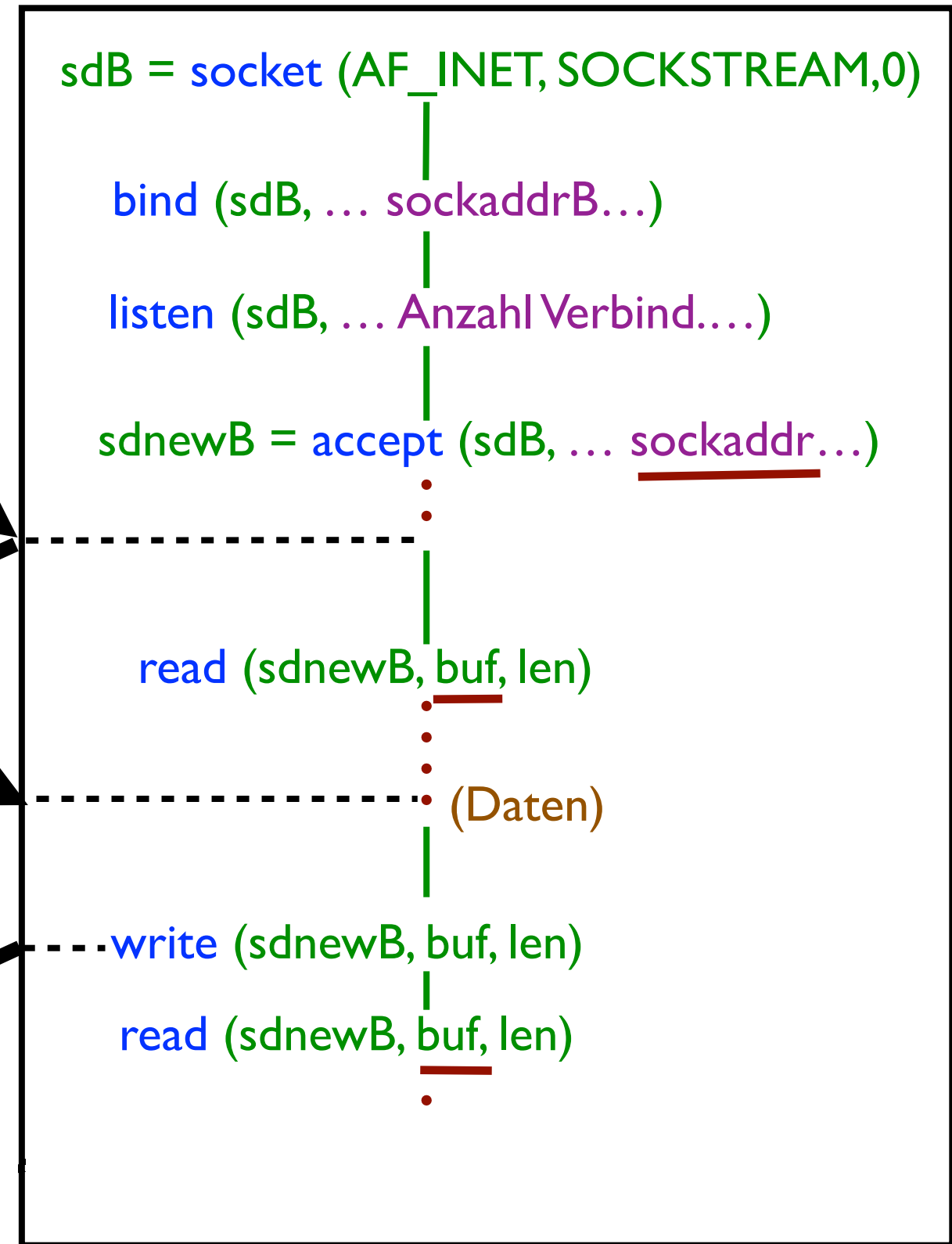
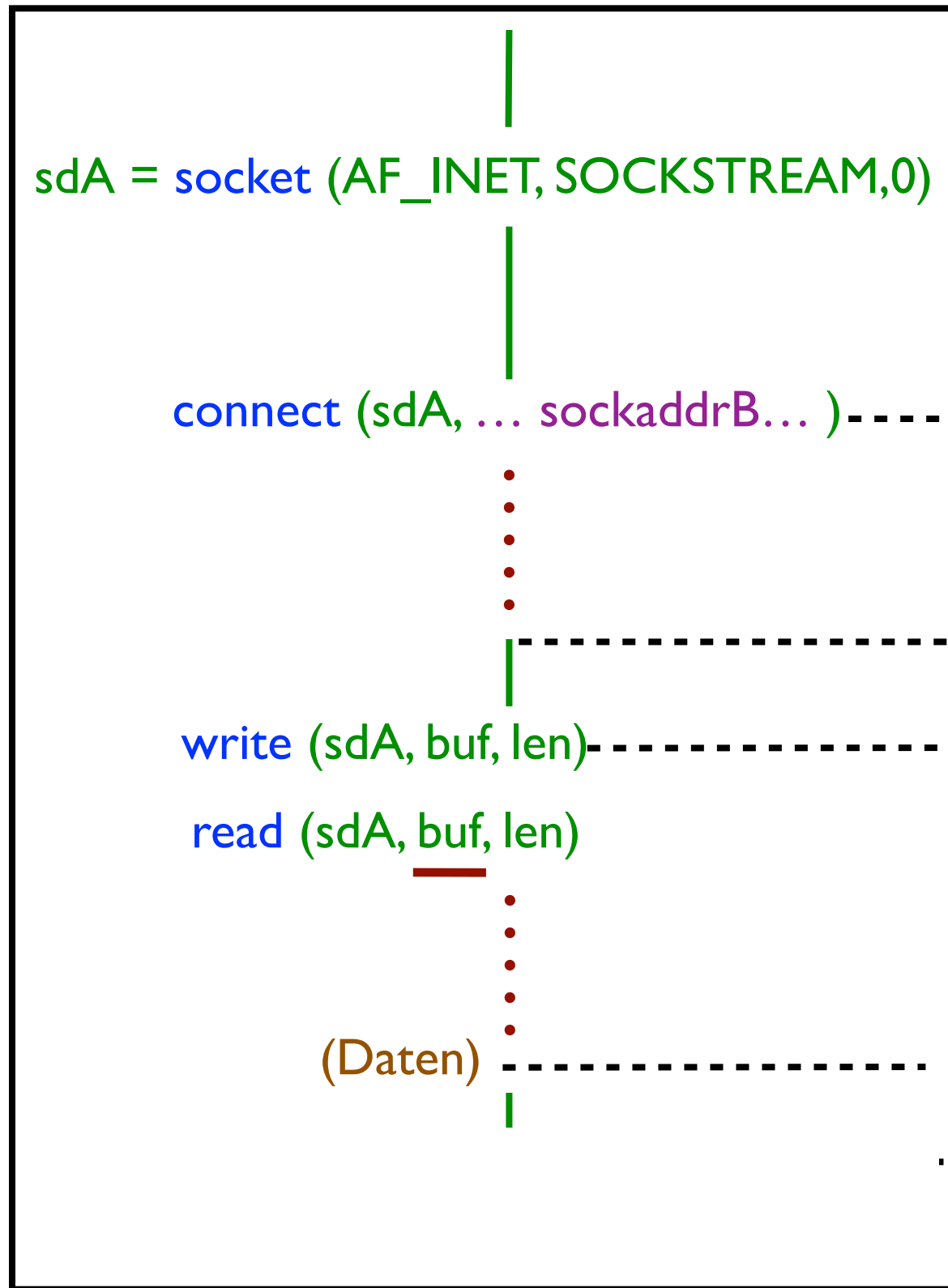


- (Unterstrichene Parameter: Werte werden bei der Ausführung erst ermittelt)

Beispiel:

Aktiv (A)

Passiv (B)

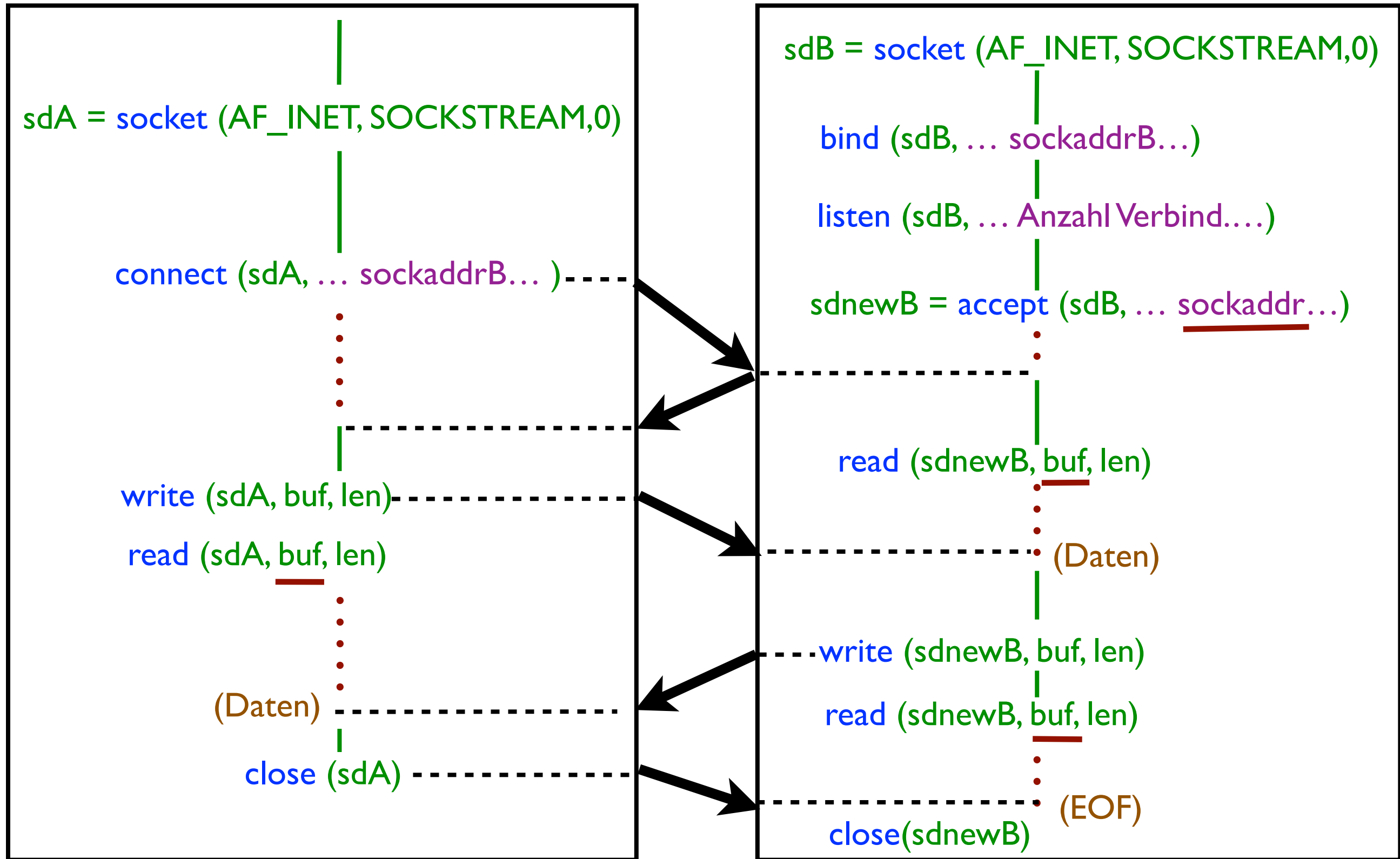


- (Unterstrichene Parameter: Werte werden bei der Ausführung erst ermittelt)

Beispiel:

Aktiv (A)

Passiv (B)



- (Unterstrichene Parameter: Werte werden bei der Ausführung erst ermittelt)

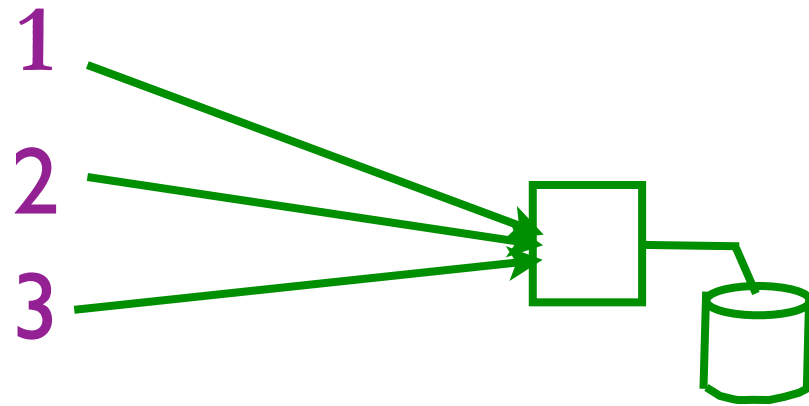
Fragen – Teil 3

- Wie lässt sich der Zugriff auf Sockets in die generische Systemaufrufchnittstelle zum Zugriff auf Dateien einordnen?
- Wie können Sockets adressiert werden?

Teil 4: Unix select()

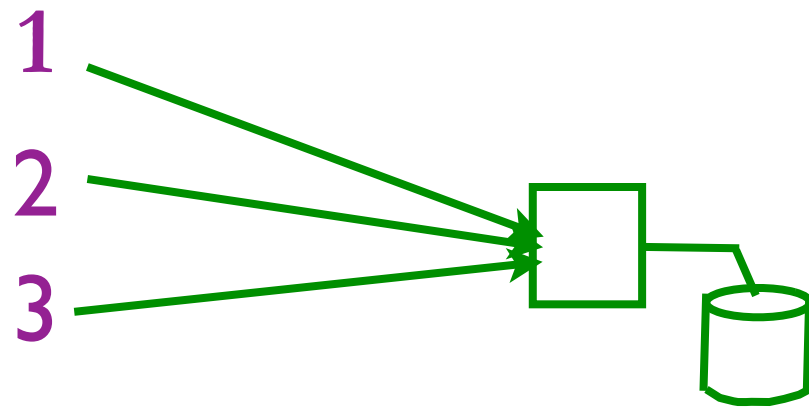
Verwaltung mehrerer Kommunikationsbeziehungen

- Prozess „wartet“ auf mehrere potentielle Ereignisse, z.B. Bedienen mehrerer Kommunikationsschnittstellen

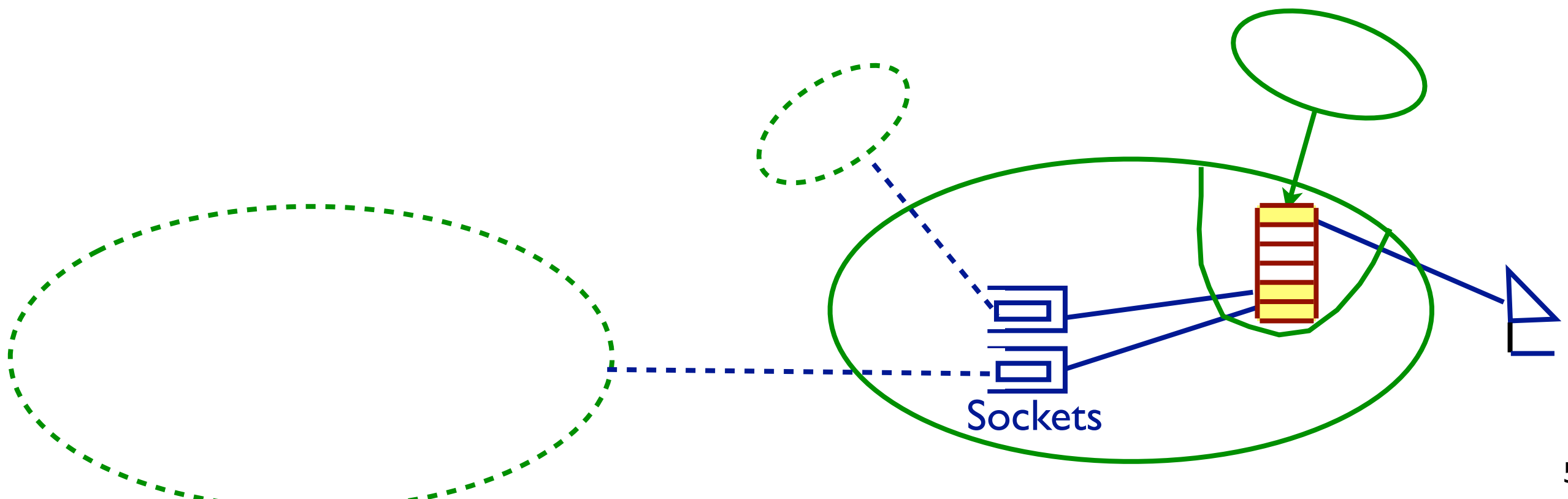


Verwaltung mehrerer Kommunikationsbeziehungen

- Prozess „wartet“ auf mehrere potentielle Ereignisse, z.B. Bedienen mehrerer Kommunikationsschnittstellen



- Konkretes Beispiel: Lesen aus mehreren Sockets (+ ggf. Tastatur)



- Deskriptoren reihum abfragen problematisch, da:
 - umständlich
 - verbraucht unnötig Prozessorzeit (busy waiting)
 - `read()` i.Allg. blockierend
(warten auf Ereignis 1, während Ereignis 2 eingetreten ist)

⇒ „Sammel-Wartepunkt“ erforderlich

⇒ ähnlich zu guarded commands

- Deskriptoren reihum abfragen problematisch, da:
 - umständlich
 - verbraucht unnötig Prozessorzeit (busy waiting)
 - `read()` i.Allg. blockierend
(warten auf Ereignis 1, während Ereignis 2 eingetreten ist)

⇒ „Sammel-Wartepunkt“ erforderlich

⇒ ähnlich zu guarded commands

- Wdh.: Auf mehrere Eingaben warten in CSP bzw. Erlang:

Alternativanweisung in CSP:

```
[ P1 ? variable1 → anweisung1
  P2 ? variable2 → anweisung2
  P3 ? variable3 → anweisung3
]
```

Empfang von Nachrichten in Erlang

```
receive
  MessagePattern1 ->
    Actions1;
  MessagePattern2 ->
    Actions2;
  ...
  after Time ->
    TimeOutActions
end
```

- Deskriptoren reihum abfragen problematisch, da:
 - umständlich
 - verbraucht unnötig Prozessorzeit (busy waiting)
 - `read()` i.Allg. blockierend
(warten auf Ereignis 1, während Ereignis 2 eingetreten ist)

⇒ „Sammel-Wartepunkt“ erforderlich

⇒ ähnlich zu guarded commands

- Wdh.: Auf mehrere Eingaben warten in CSP bzw. Erlang:

Alternativanweisung in CSP:

```
[ P1 ? variable1 → anweisung1
  P2 ? variable2 → anweisung2
  P3 ? variable3 → anweisung3
]
```

Empfang von Nachrichten in Erlang

```
receive
  MessagePattern1 ->
    Actions1;
  MessagePattern2 ->
    Actions2;

  ...
  after Time ->
    TimeoutActions
end
```

- In Unix: Systemaufruf `select()`
- (Alternative Lösung: Verwendung verschiedener Threads)

- Verwendung von `select()`

```
n = select (maxfd, readset, writeset, exceptset, timeout)
```

readset: Warten auf Empfang von Informationen

writeset: Warten auf Sendebereitschaft

exceptset: Warten auf „Ausnahmebedingung“

maxfd: Länge der Bitmasken (muss höchste betrachtete Deskriptornummer umfassen)

timeout: maximale Wartezeit

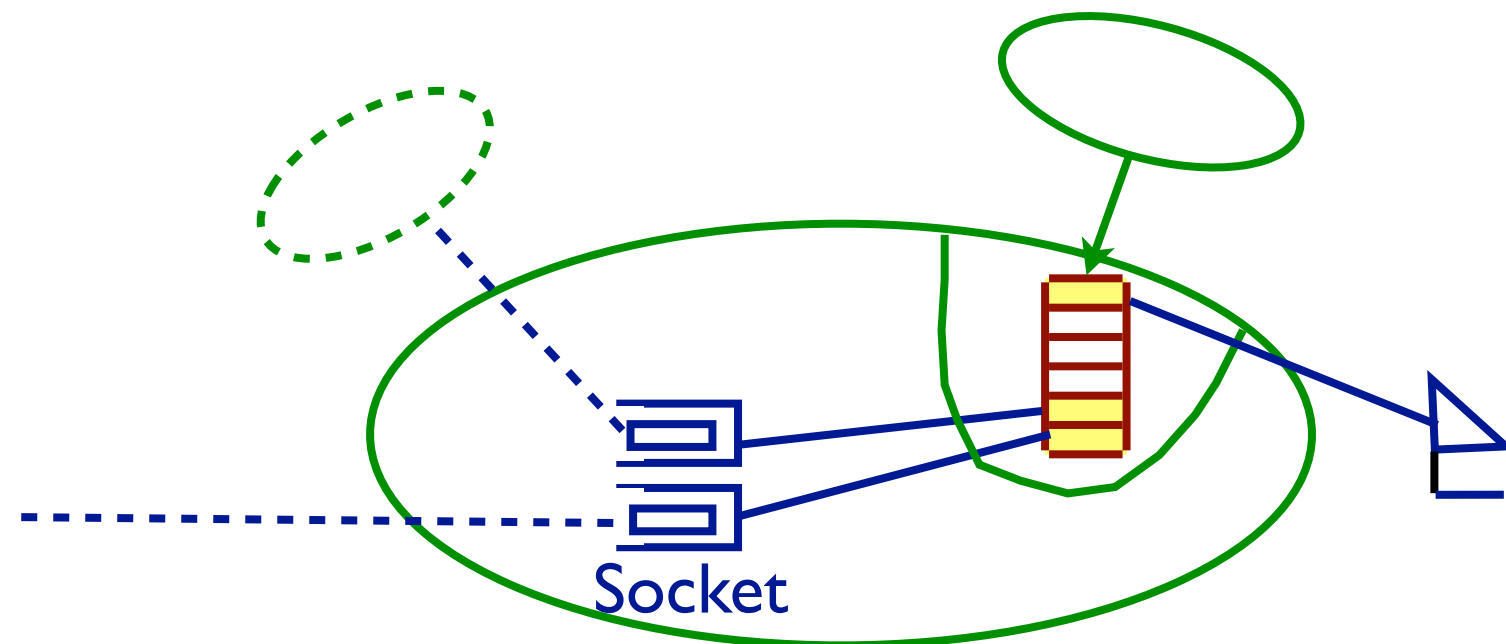
- Angabe der entsprechenden Quellen/Ziele über ihre Deskriptornummer

⇒ als Bitmaske ausgelegt

Beispiel: readset

	0	1	2	3	4	5=maxfd-1
	1	0	0	0	1	1

⇒ Interesse am Lesen von Deskriptor 0, 4 und 5



- Verwendung von `select()`

`n = select (maxfd, readset, writeset, exceptset, timeout)`

`readset`: Warten auf Empfang von Informationen

`writeset`: Warten auf Sendebereitschaft

`exceptset`: Warten auf „Ausnahmebedingung“

`maxfd`: Länge der Bitmasken (muss höchste betrachtete Deskriptornummer umfassen)

`timeout`: maximale Wartezeit

- Angabe der entsprechenden Quellen/Ziele über ihre Deskriptornummer

⇒ als Bitmaske ausgelegt

Beispiel: `readset`

0	1	2	3	4	5=maxfd-1
1	0	0	0	1	1

⇒ Interesse am Lesen von Deskriptor 0, 4 und 5

- `select()` prüft, welche Ereignisse eingetreten sind
(legt sich andernfalls schlafen, bis ein Ereignis eintritt oder Timeout abläuft)

- Rückgabewerte:

`n`: Anzahl der eingetretenen Ereignisse

`readset`

0	1	2	3	4	5=maxfd-1
1	0	0	0	0	1

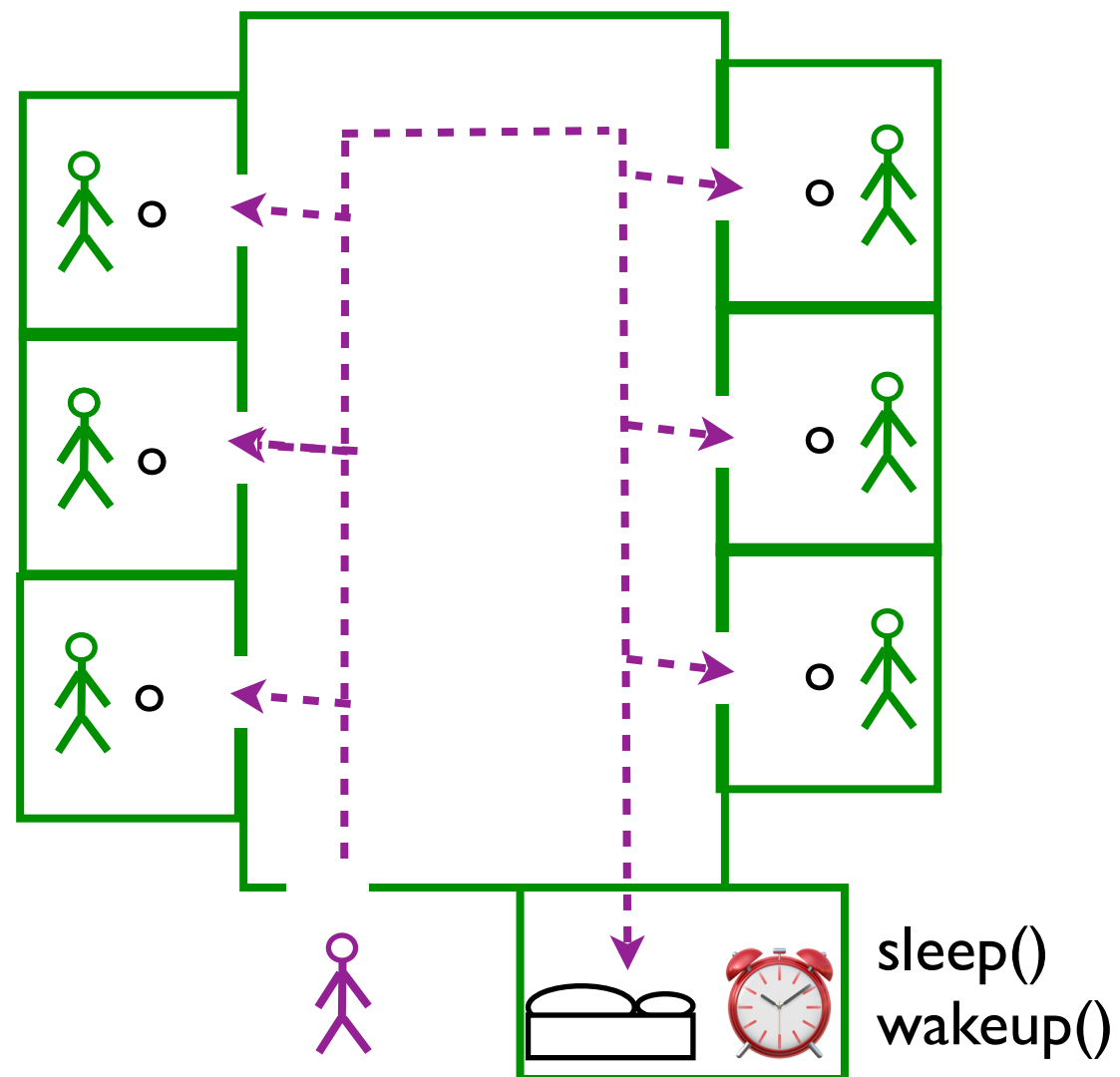
`readset/writeset/exceptset...` aktualisiert

⇒ Lesen von Deskriptor 0 und 5 möglich, nicht von 4

- Implementierung von select()

- Zunächst überprüfen, ob (ein oder mehrere) Ereignisse vorliegen
⇒ sequentiell abfragen
- Wenn nicht: schlafenlegen

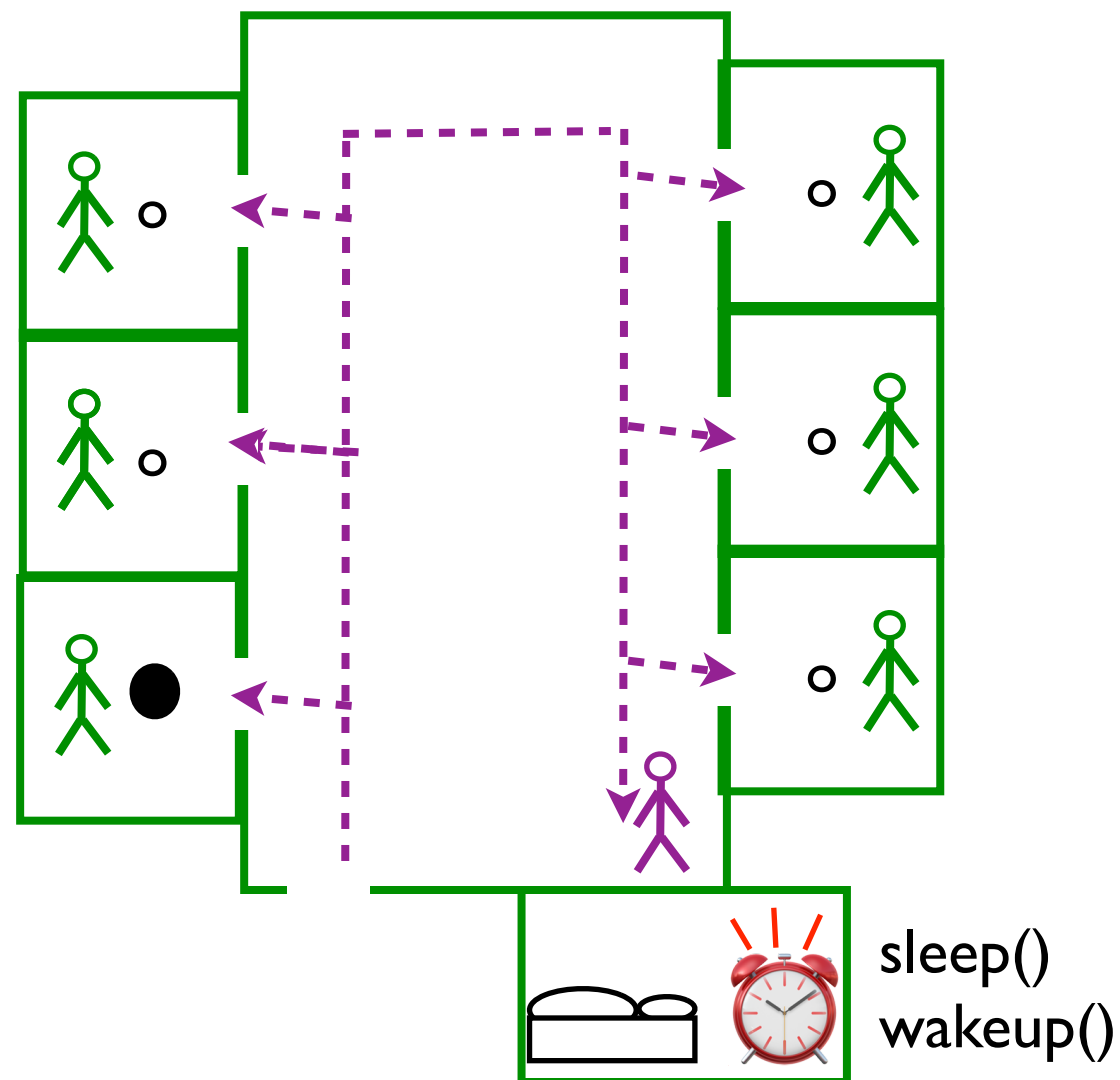
- Korridor-Algorithmus



- Implementierung von select()

- Zunächst überprüfen, ob (ein oder mehrere) Ereignisse vorliegen
⇒ sequentiell abfragen
- Wenn nicht: schlafenlegen
⇒ Wann?
⇒ Wenn letzte Quelle überprüft, kann erste bereits „Auftrag“ haben
⇒ „Lost Wakeup“ vermeiden

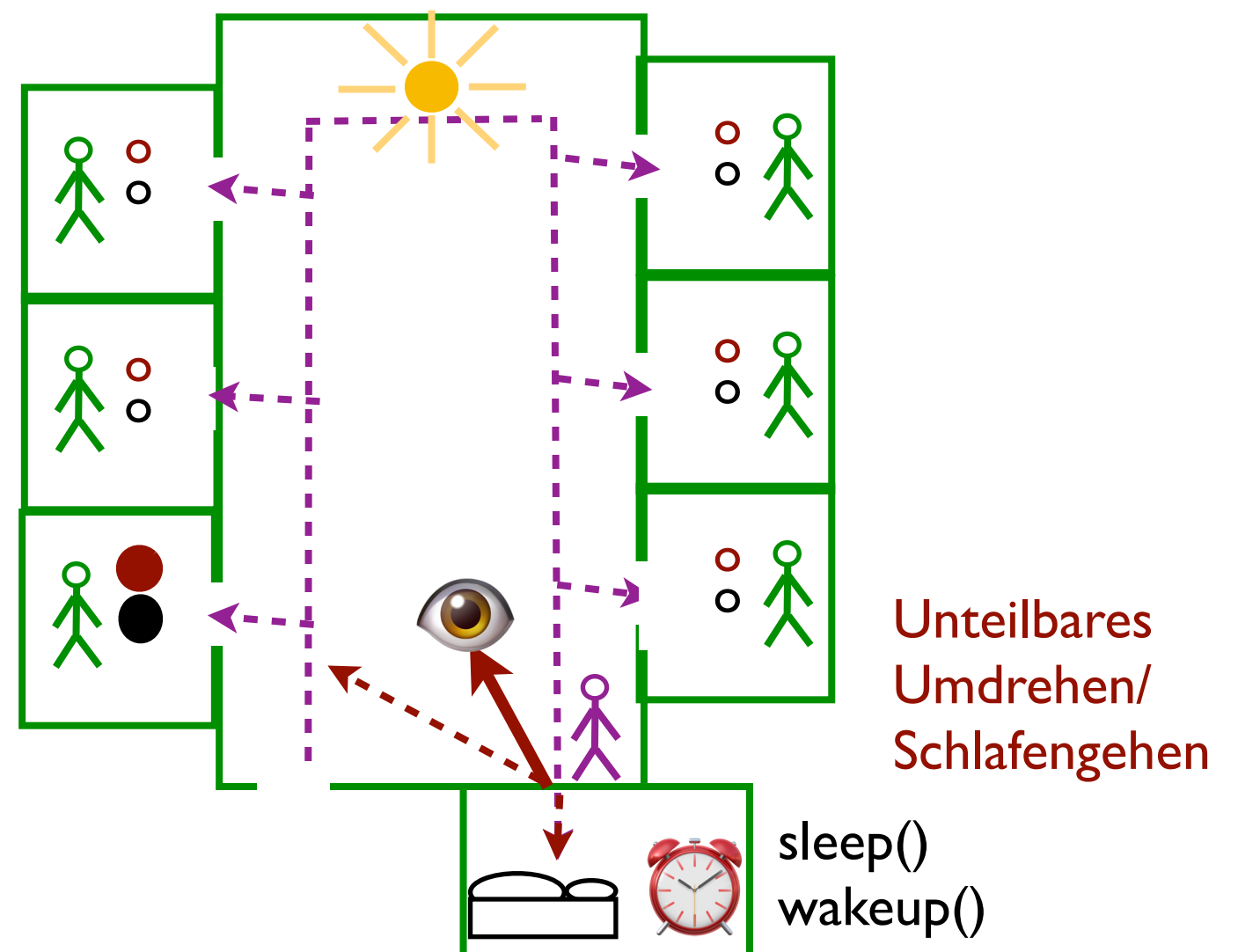
- Korridor-Algorithmus



- Implementierung von select()

- Zunächst überprüfen, ob (ein oder mehrere) Ereignisse vorliegen
⇒ sequentiell abfragen
- Wenn nicht: schlafenlegen
⇒ Wann?
⇒ Wenn letzte Quelle überprüft, kann erste bereits „Auftrag“ haben
⇒ „Lost Wakeup“ vermeiden

- Korridor-Algorithmus



Fragen – Teil 4

- Wie arbeitet der *Korridor-Algorithmus* zum Überwachen mehrerer Eingabequellen in etwa?

Zusammenfassung

- Exkurs: Software Transactional Memory (STM)
- Interprozesskommunikation in Unix
 - Über gemeinsamen Adressraum
 - ⇒ Synchronisation über Locking, Semaphore, ...
 - Über gemeinsame Dateien
 - ⇒ Synchronisation über File Locking
 - Über Nachrichtenkanäle (asynchroner Nachrichtenaustausch)
 - ⇒ implizite Synchronisation
 - Pipes
 - Named Pipes (FIFOs)
 - Sockets
- Verwaltung mehrerer Kommunikationsbeziehungen (`select()`)

Interprozesskommunikation in Unix – Fragen

1. Was ist *STM* (*Software Transactional Memory*)?
2. Worin unterscheiden sich die Eigenschaften der folgenden Unix-Mechanismen zur Interprozesskommunikation:
 - a) *Pipes*,
 - b) *Named Pipes*,
 - c) *Sockets*?
3. Wie lässt sich der Zugriff auf Sockets in die generische Systemaufrufchnittstelle zum Zugriff auf Dateien einordnen?
4. Wie können Sockets adressiert werden?
5. Wie arbeitet der *Korridor-Algorithmus* zum Überwachen mehrerer Eingabequellen in etwa?